



## Examen Juin 2023

### Question I

35%

Dans le système illustré à la Figure 1, on s'intéresse à la position  $y(t)$  de la masse  $m$  en fonction de la position  $x(t)$  de la plaque. On peut démontrer que ce système d'entrée  $x(t)$  et de réponse  $y(t)$  est causal linéaire temps invariant et caractérisé par la réponse impulsionnelle

$$h(t) = e^{-t} \sin t u(t) \quad \text{où} \quad u(t) = \begin{cases} 0 & \text{si } t < 0 \\ 1 & \text{si } t \geq 0 \end{cases}$$

1. Esquisser le graphique de  $h(t)$ . Celui-ci est-il en accord avec le comportement attendu du système? Commenter.
2. Déterminer sa réponse indicielle et esquisser son graphique. Celui-ci est-il en accord avec le comportement attendu du système? Commenter.
3. Vérifier par le calcul que la réponse impulsionnelle est égale à la dérivée de la réponse indicielle.
4. La position de la plaque est définie par

$$x(t) = \begin{cases} t & \text{si } t \in [0, 1] \\ 0 & \text{si } t \notin [0, 1] \end{cases}$$

- (a) Calculer (au sens des distributions) la vitesse  $v(t)$  de la plaque et tracer les graphiques de  $x(t)$  et  $v(t)$ .
- (b) Déterminer la position  $y(t)$  de la masse pour tout  $t \in \mathbb{R}$ .

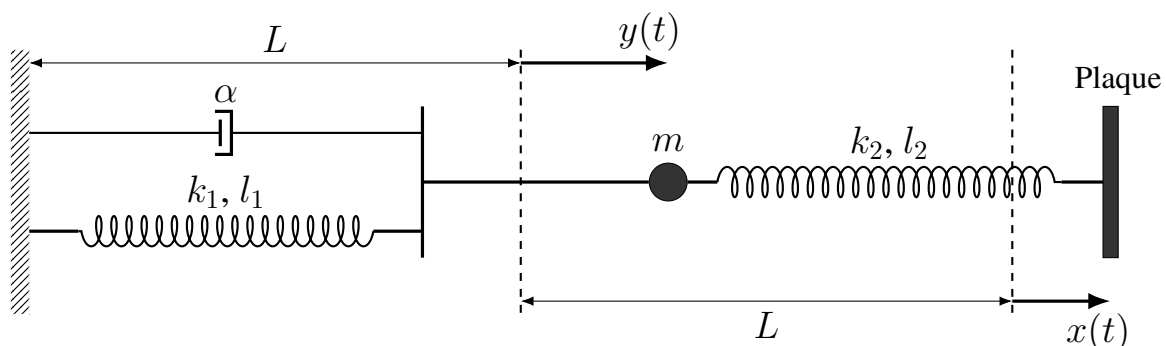


FIGURE 1 – Illustration du système mécanique. La masse  $m$  est reliée par un premier ressort et un amortisseur à un mur fixe et par un second ressort à une plaque mobile. Les valeurs des paramètres sont fixées à  $m = 1$  kg,  $k_1 = k_2 = 1$  N/m,  $l_1 = l_2$ ,  $\alpha = 2$  Ns/m.

## Question II

35%

On considère le système illustré à la Figure 1 dont la fonction de transfert est

$$H(\omega) = \frac{1}{[1 + j(\omega - 1)][1 + j(\omega + 1)]}.$$

On impose à l'entrée un signal périodique  $x(t)$  de période  $T = 2$  et de fonction motif

$$x_{\text{motif}}(t) = \text{ch } t = \frac{e^t + e^{-t}}{2} \text{ pour } t \in [-1, 1].$$

1. Esquisser le graphique de  $x(t)$ .
2. Tracer les diagrammes de Bode de la fonction de transfert.
3. Déterminer la sortie  $y(t)$  du système en l'exprimant sous la forme
  - (a) d'une série de Fourier,
  - (b) d'une série de Fourier en sinus et cosinus.

## Question III

30%

Le système illustré sur la Figure 1 peut être modélisé par l'équation différentielle

$$y''(t) + 2y'(t) + 2y(t) = x(t).$$

Utiliser les transformées de Laplace pour résoudre cette équation dans le cas où

$$x(t) = L u(t) = \begin{cases} 0 & \text{si } t < 0 \\ L & \text{si } t \geq 0 \end{cases}$$

en tenant compte des conditions initiales

$$y(0) = \frac{L}{2} \text{ et } y'(0) = 0.$$

## FORMULES

### Primitives

$$\int e^{-v} \cos v \, dv = -\frac{1}{2} e^{-v} (\cos v - \sin v) + C$$

$$\int e^{-v} \sin v \, dv = -\frac{1}{2} e^{-v} (\cos v + \sin v) + C$$

$$\int v e^{-v} \cos v \, dv = -\frac{1}{2} v e^{-v} (\cos v - \sin v) + \frac{1}{2} e^{-v} \sin v + C$$

$$\int v e^{-v} \sin v \, dv = -\frac{1}{2} v e^{-v} (\cos v + \sin v) - \frac{1}{2} e^{-v} \cos v + C$$

### Séries de Fourier d'une fonction périodique de période T

$$f(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \alpha_k e^{j k \frac{2\pi}{T} t}$$

$$\alpha_k = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) e^{-j k \frac{2\pi}{T} t} \, dt$$

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} a_k \cos\left(k \frac{2\pi}{T} t\right) + \sum_{k=1}^{\infty} b_k \sin\left(k \frac{2\pi}{T} t\right)$$

$$a_0 = 2\alpha_0 = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \cos\left(k \frac{2\pi}{T} t\right) \, dt$$

$$a_k = \alpha_k + \alpha_{-k} = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \cos\left(k \frac{2\pi}{T} t\right) \, dt$$

$$b_k = j(\alpha_k - \alpha_{-k}) = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \sin\left(k \frac{2\pi}{T} t\right) \, dt$$

### Transformées de Laplace

$$\mathcal{L}_p [e^{-at} u(t)] = \frac{1}{p+a}$$

$$\mathcal{L}_p [e^{-at} \cos(\omega t) u(t)] = \frac{p+a}{(p+a)^2 + \omega^2}$$

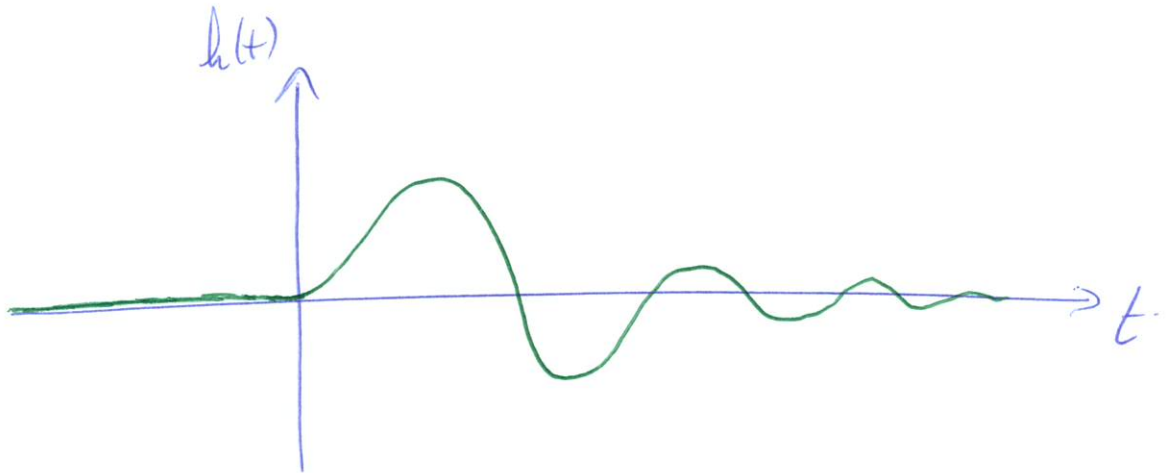
$$\mathcal{L}_p [e^{-at} \sin(\omega t) u(t)] = \frac{\omega}{(p+a)^2 + \omega^2}$$

$$\mathcal{L}_p [y'(t)] = pY(p) - y(0)$$

$$\mathcal{L}_p [y''(t)] = p^2 Y(p) - py(0) - y'(0)$$

# QUESTION I

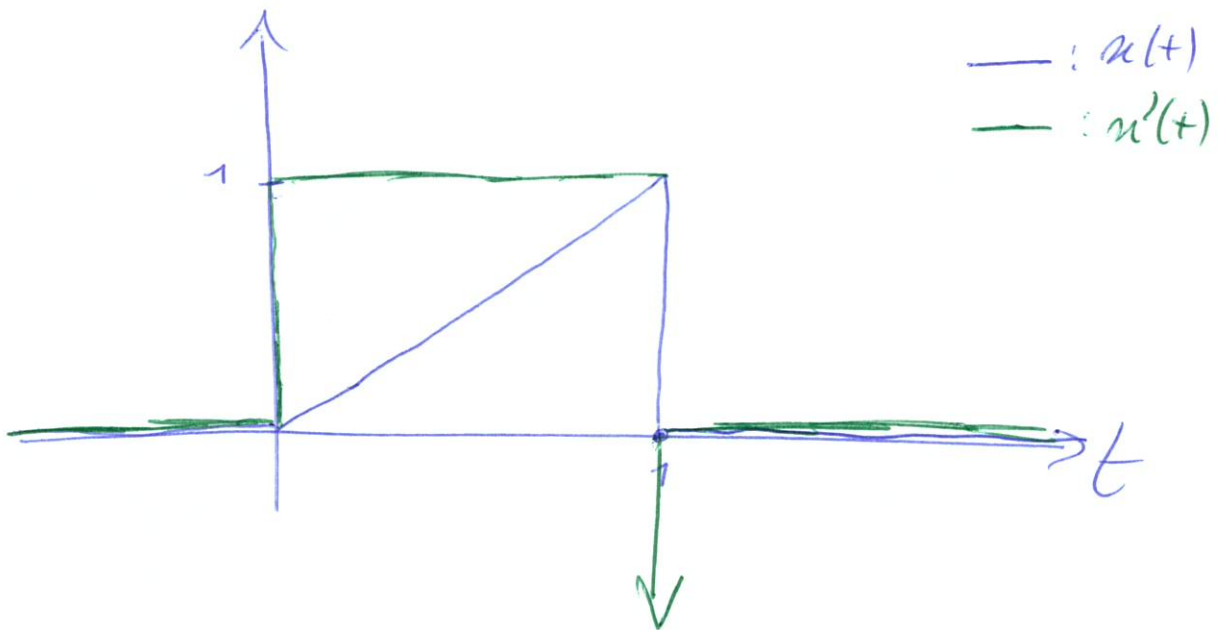
$$1) \quad h(t) = e^{-t} \sin t \cdot u(t)$$



$$\begin{aligned}
 2) \quad y(t) = \mathcal{S}(u(t)) &= (u * h)(t) \\
 &= \int_{-\infty}^{+\infty} u(\tau) e^{-(t-\tau)} \sin(t-\tau) u(t-\tau) d\tau \\
 &= \int_0^t e^{-(t-\tau)} \sin(t-\tau) d\tau \cdot u(t) \\
 &= - \int_t^0 e^{-v} \sin v dv \cdot u(t) \\
 &= \left[ -\frac{1}{2} e^{-v} \sin v - \frac{1}{2} e^{-v} \cos v \right]_0^t \cdot u(t) \\
 &= \left[ \frac{1}{2} - \frac{1}{2} e^{-t} (\sin t + \cos t) \right] u(t)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 3) \quad y'_u(t) &= \frac{1}{2} e^{-t} (\sin t + \cos t) u(t) \\
 &\quad - \frac{1}{2} e^{-t} (\cos t - \sin t) u(t) \\
 &\quad + \left( \frac{1}{2} - \frac{1}{2} e^{-t} (\sin t + \cos t) \right) \delta(t) \\
 &= e^{-t} \sin t u(t) + 0.5 \delta(t) = h(t)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 4) \quad a) \quad x(t) &= t(u(t) - u(t-1)) \\
 x'(t) &= u(t) - u(t-1) + t(\delta(t) - \delta(t-1)) \\
 &= u(t) - u(t-1) - 1 \cdot \delta(t-1)
 \end{aligned}$$



$$4) b) \quad x(t) = \begin{cases} t & \text{si } t \in [0, 1] \\ 0 & \text{si } t \notin [0, 1] \end{cases}$$

$$\begin{aligned} y(t) &= (x * h)(t) \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) e^{-(t-\tau)} \sin(t-\tau) u(t-\tau) d\tau \\ &= \int_{-\infty}^t x(\tau) e^{-(t-\tau)} \sin(t-\tau) d\tau \end{aligned}$$

$$\textcircled{1} \quad \underline{\text{si } t < 1:}$$

$$y(t) = 0$$

$$\textcircled{2} \quad \underline{\text{si } t \in [0, 1]:}$$

$$y(t) = \int_0^t \tau e^{-(t-\tau)} \sin(t-\tau) d\tau$$

$$\underline{\text{Posons}} \quad \begin{cases} v = t - \tau \\ dv = -d\tau \end{cases}$$

$$= - \int_t^0 (t-v) e^{-v} \sin v dv$$

$$= - \int_0^t v e^{-v} \sin v \, dv + t \int_0^t e^{-v} \sin v \, dv$$

$$= - \left[ -\frac{1}{2} v e^{-v} (\cos v + \sin v) - \frac{1}{2} e^{-v} \cos v \right]_0^t$$

$$+ t \left[ -\frac{1}{2} e^{-v} (\cos v + \sin v) \right]_0^t$$

$$= +\frac{1}{2} t e^{-t} (\cos t + \sin t) + \frac{1}{2} e^{-t} \cos t - \frac{1}{2}$$

$$+ t \left( -\frac{1}{2} e^{-t} (\cos t + \sin t) + \frac{1}{2} \right)$$

$$= \frac{(t-1)}{2} + \frac{1}{2} e^{-t} \cos t$$

3°

Si  $t > 1$ :

$$y(t) = \int_0^t x(z) h(t-z) \, dz$$

$$= \int_0^1 z e^{-(t-z)} \sin(t-z) \, dz$$

$$+ \int_1^t 0 \cdot e^{-(t-z)} \sin(t-z) \, dz$$

$$= \int_0^1 \tau e^{-(t-\tau)} \sin(t-\tau) d\tau$$

$$= - \int_t^{t-1} (t-v) e^{-v} \sin v dv$$

$$= t \int_{t-1}^t e^{-v} \sin v dv - \int_{t-1}^t v e^{-v} \sin v dv$$

$$= t \left[ -\frac{1}{2} e^{-v} (\cos v + \sin v) \right]_{t-1}^t$$

$$- \left[ -\frac{1}{2} v e^{-v} (\cos v + \sin v) - \frac{1}{2} e^{-v} \cos v \right]_{t-1}^t$$

$$= -\frac{t}{2} e^{-t} (\cos t + \sin t) + \frac{t}{2} e^{-(t-1)} (\cos(t-1) + \sin(t-1))$$

$$+ \frac{1}{2} t e^{-t} (\cos t + \sin t) + \frac{1}{2} e^{-t} \cos t$$

$$- \frac{1}{2} (t-1) e^{-(t-1)} (\cos(t-1) + \sin(t-1)) - \frac{1}{2} e^{-(t-1)} \cos(t-1)$$

$$= \frac{1}{2} e^{-t} \cos t + \frac{1}{2} e^{-(t-1)} \sin(t-1)$$



Donc :

$$y(t) = \left(\frac{t-1}{2}\right) (u(t) - u(t-1)) + \frac{1}{2} e^{-t} \cos t u(t) + \frac{1}{2} e^{-(t-1)} \sin(t-1) u(t-1)$$

5/  $y'(t) = \frac{1}{2} (u(t) - u(t-1)) + \left(\frac{t-1}{2}\right) (\delta(t) - \delta(t-1))$

$$- \frac{1}{2} e^{-t} \cos t u(t) - \frac{1}{2} e^{-t} \sin t u(t)$$

$$+ \frac{1}{2} e^{-t} \cos t \delta(t)$$

$$- \frac{1}{2} e^{-(t-1)} \sin(t-1) u(t-1)$$

$$+ \frac{1}{2} e^{-(t-1)} \cos(t-1) u(t-1)$$

$$+ \frac{1}{2} e^{-(t-1)} \sin(t-1) \delta(t-1)$$

$$= \frac{1}{2} (u(t) - u(t-1)) - \frac{1}{2} \delta(t)$$

$$- \frac{1}{2} e^{-t} (\cos t + \sin t) u(t) + \frac{1}{2} \delta(t)$$

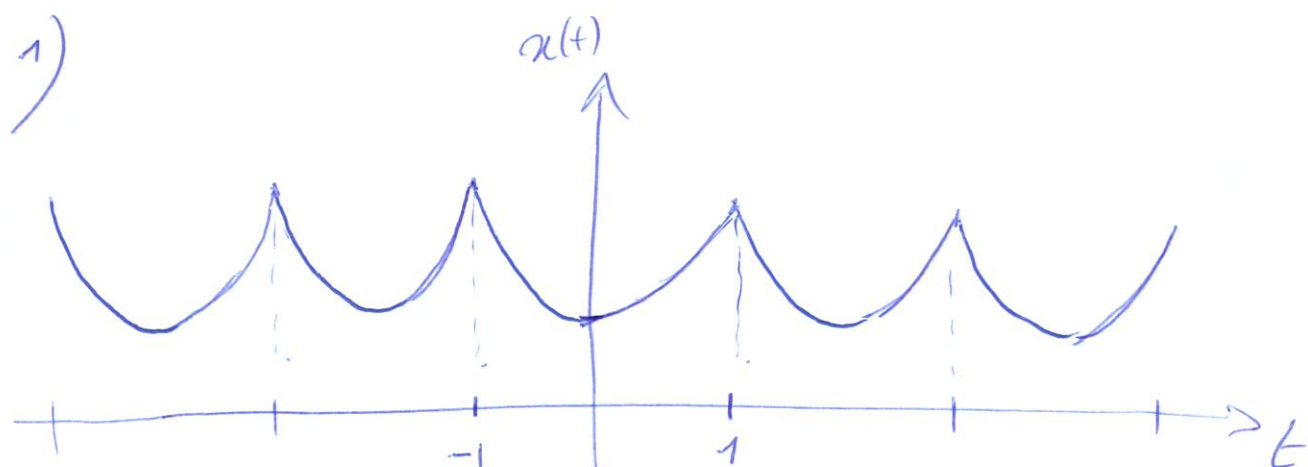
$$- \frac{1}{2} e^{-(t-1)} (\cos(t-1) - \sin(t-1)) u(t-1)$$

$$y''(t) = \frac{1}{2} \delta(t) - \frac{1}{2} \delta(t-1) + \frac{1}{2} e^{-t} (\cos t + \sin t) u(t) - \frac{1}{2} e^{-t} (-\sin t + \cos t) u(t) - \frac{1}{2} \delta(t) + \frac{1}{2} e^{-(t-1)} (\cos(t-1) - \sin(t-1)) u(t-1) - \frac{1}{2} e^{-(t-1)} (-\sin(t-1) - \cos(t-1)) u(t-1) - \frac{1}{2} \delta(t-1)$$

## QUESTION II

$$H(\omega) = \frac{1}{(1+j(\omega-1))(1+j(\omega+1))}$$

$$x_{\text{reel}}(t) = \text{Ch}(t) = \frac{e^t + e^{-t}}{2}$$

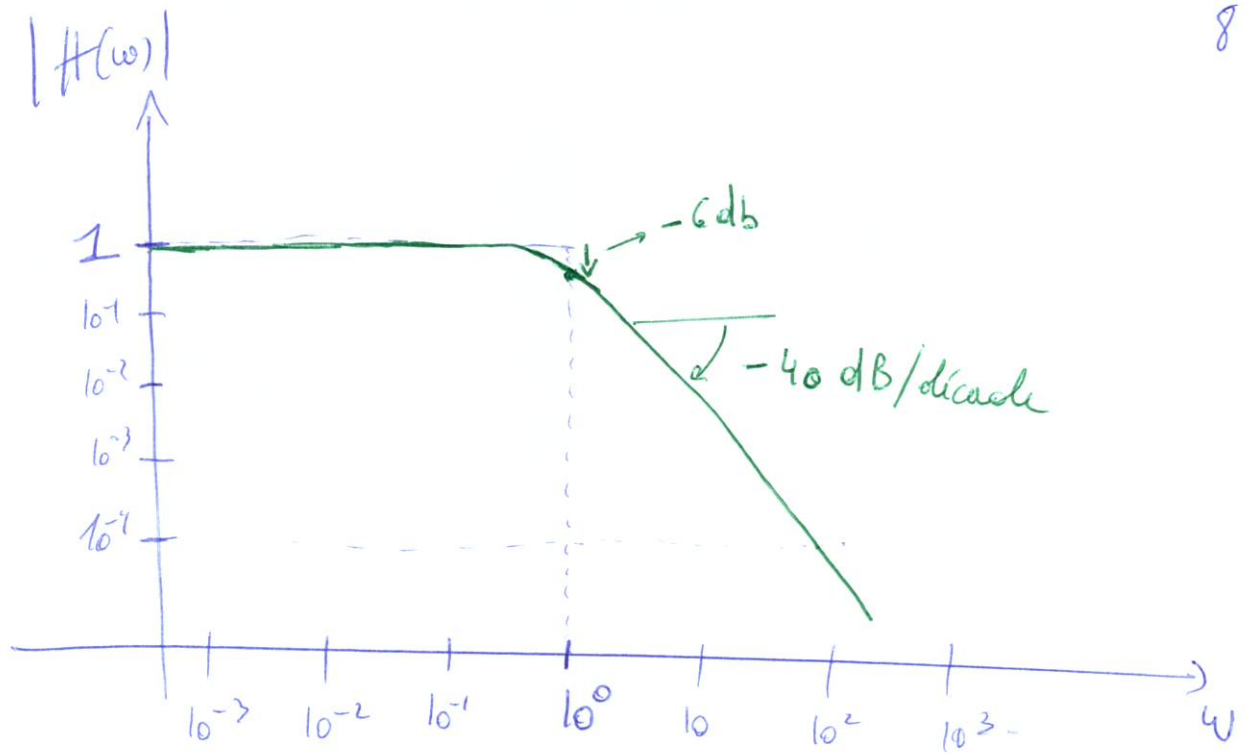


2)

$$|H(\omega)| = \frac{1}{\sqrt{1+(\omega-1)^2} \cdot \sqrt{1+(\omega+1)^2}}$$

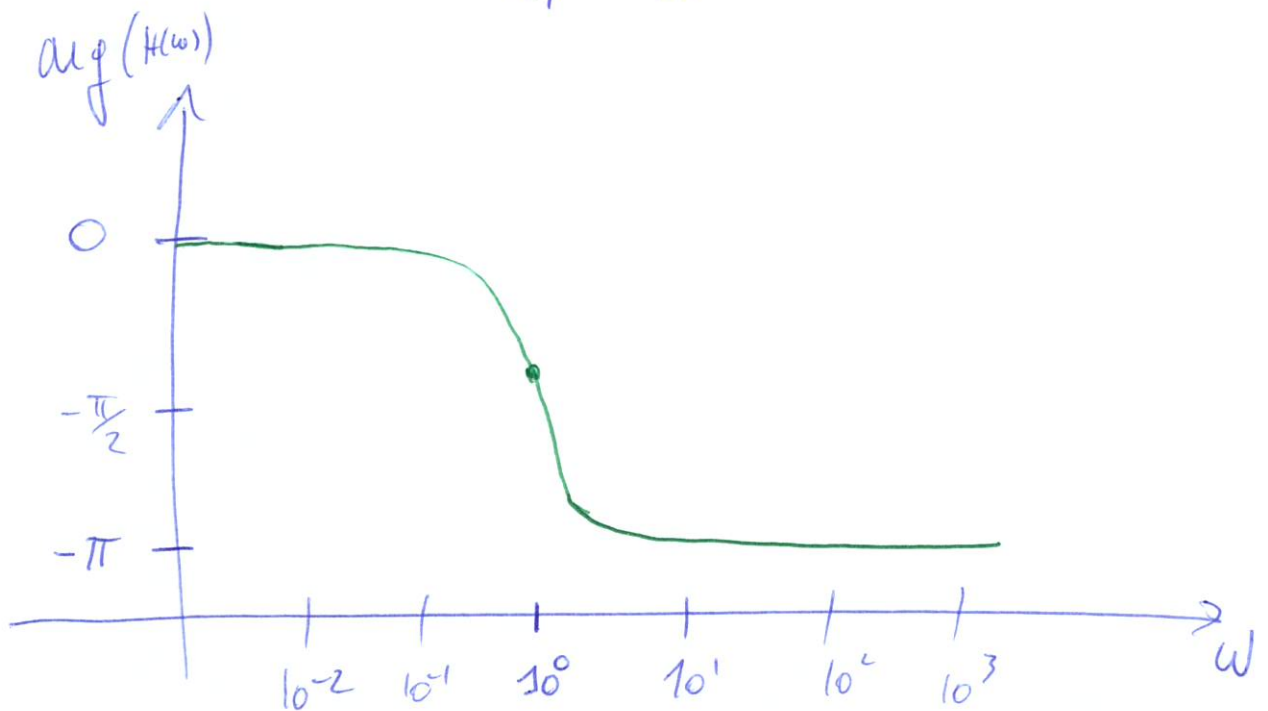
$$\Rightarrow 20 \log_{10} |H(\omega)| = -20 \log_{10} (1+(\omega-1)^2)^{1/2} - 20 \log_{10} (1+(\omega+1)^2)^{1/2}$$

$$\approx \begin{cases} \omega \gg 1 & -40 \log_{10} \omega \\ \omega = 1 & -20 \log_{10} \sqrt{5} = -10 \log_{10} 5 \quad \text{car } |H(\omega)| = \frac{1}{\sqrt{5}} \\ \omega \ll 1 & 0 \quad \text{car } |H(0)| = 1 \end{cases}$$



$$\arg(H(\omega)) = -\arg(1+j(\omega+1)) - \arg(1+j(\omega+1))$$

$$= \begin{cases} s: \omega \gg 1 & -\frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{2} = -\pi \\ s: \omega = 1 & 0 - \arg 2 \\ s: \omega \ll 1 & 0 \end{cases}$$



3) Déterminons d'abord  $x(t)$  sous forme de série de Fourier :

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \alpha_k e^{jk\omega_0 t} \quad \text{où } \omega_0 = \frac{2\pi}{T} = \pi$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \alpha_k e^{jk\pi t}$$

avec

$$\alpha_k = \frac{1}{T} \int_{-1}^1 \left( \frac{e^t + e^{-t}}{2} \right) e^{-jk\pi t} dt$$

$$= \frac{1}{4} \int_{-1}^1 e^{(1-jk\pi)t} dt + \frac{1}{4} \int_{-1}^1 e^{-(1+jk\pi)t} dt$$

$$= \frac{1}{4} \left[ \frac{e^{(1-jk\pi)t}}{(1-jk\pi)} \right]_{-1}^1 + \frac{1}{4} \left[ \frac{e^{-(1+jk\pi)t}}{-(1+jk\pi)} \right]_{-1}^1$$

$$= \frac{1}{4} \cdot \frac{(1+jk\pi)}{(1+k^2\pi^2)} \left( e^{-jk\pi} - e^{-1} e^{jk\pi} \right)$$

$$- \frac{1}{4} \cdot \frac{(1-jk\pi)}{(1+k^2\pi^2)} \left( e^{-1} e^{jk\pi} - e e^{-jk\pi} \right)$$

$$= \frac{(-1)^k}{4} \frac{(e - e^{-1})}{(1 + k^2 \pi^2)} \left( (1 + j k \pi) + (1 - j k \pi) \right)$$

$$= (-1)^k \frac{1}{2} \operatorname{Sh}(1) \cdot \frac{2}{(1 + k^2 \pi^2)}$$

$$= (-1)^k \frac{\operatorname{Sh}(1)}{(1 + k^2 \pi^2)}$$

a) Puisque  $H(\omega_n) = H(k\pi) = \frac{1}{(1 + j(k\pi - 1))(1 + j(k\pi + 1))}$

$$= \frac{(1 - j(k\pi - 1))(1 - j(k\pi + 1))}{(1 + (k\pi - 1)^2)(1 + (k\pi + 1)^2)}$$

$$= \frac{1 - j(k\pi - 1) - j(k\pi + 1) - (k^2 \pi^2 - 1)}{(1 + (k\pi - 1)^2)(1 + (k\pi + 1)^2)}$$

$$= \frac{(2 - k^2 \pi^2 - 2j k \pi)}{(1 + (k\pi - 1)^2)(1 + (k\pi + 1)^2)}$$

$$y(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \beta_k e^{jk\pi t}$$

avec 
$$\beta_k = (-1)^k \frac{\operatorname{sh}(1)}{(1+k^2\pi^2)} \frac{(2-k^2\pi^2-2jk\pi)}{(1+(k\pi-i)^2)(1+(k\pi+i)^2)}$$

b) 
$$y(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{+\infty} a_k \cos(k\pi t) + \sum_{k=1}^{+\infty} b_k \operatorname{sh}_k(k\pi t)$$

avec (remarquons que  $\beta_{-k} = \overline{\beta_k}$ )

$$a_0 = 2\beta_0 = 2 \operatorname{sh} 1 \Rightarrow \frac{a_0}{2} = \operatorname{sh} 1.$$

$$a_k = \beta_k + \beta_{-k} = 2 \cdot (-1)^k \frac{\operatorname{sh}(1) (2-k^2\pi^2)}{(1+k^2\pi^2)(1+(k\pi-i)^2)(1+(k\pi+i)^2)}$$

$$b_k = j(\beta_k - \beta_{-k}) = -(-1)^k \frac{\operatorname{sh}(1) \cdot 4k\pi}{(1+k^2\pi^2)(1+(k\pi-i)^2)(1+(k\pi+i)^2)}$$

### QUESTION III

$$y'' + 2y' + 2y = L u(t).$$

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow P^2 Y(P) - P y(0) - y'(0) + 2P Y(P) - 2y(0) \\ + 2Y(P) = L \frac{1}{P}. \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow (P^2 + 2P + 2) Y(P) = \frac{L}{P} + (P+2) \cdot L$$

$$\Leftrightarrow Y(P) = \frac{L}{P(P^2 + 2P + 2)} + \frac{(P+2)L}{(P^2 + 2P + 2)}$$

avec  $P^2 + 2P + 2 = (P+1)^2 + 1$ .  
irréductible.

Il existe  $A, B$  et  $c$  tels que

$$\frac{1}{P(P^2+2P+2)} = \frac{A}{P} + \frac{BP+c}{P^2+2P+2}$$

$$\Leftrightarrow 1 = A(P^2+2P+2) + (BP+c)P$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} A+B=0 \\ 2A+c=0 \\ 2A=1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} A = \frac{1}{2} \\ B = -\frac{1}{2} \\ C = -1 \end{cases}$$

Donc :

$$\begin{aligned} Y(P) &= \frac{L}{2} \frac{1}{P} - \frac{L}{2} \frac{(P+2)}{P^2+2P+2} + \frac{L(P+2)}{(P^2+2P+2)} \\ &= \frac{L}{2} \frac{1}{P} + \frac{L}{2} \frac{(P+1)}{[(P+1)^2+1]} + \frac{L}{2} \frac{1}{((P+1)^2+1)} \end{aligned}$$

Dès lors,

$$y(t) = \frac{L}{2} u(t) + \frac{L}{2} e^{-t} \cos t u(t) + \frac{L}{2} e^{-t} \sin t u(t)$$